
FVD_FILTER Documentation

Vydání 1.0

Jan Ocenasek

12.04.2010

Obsah

1 Úvod	3
1.1 Teoretický úvod	3
1.2 Instalace	4
2 Tutorial	5
2.1 FVD_FILTER	5
2.2 SIMPLE_POST	7
3 Dokumentace	13
3.1 assemble.py	13
3.2 solvers.py	14
3.3 fortran_test.py	15
3.4 parametry.py	15
3.5 xls_export.py	16
3.6 fortran.t_diag_sym_f	17
4 Indices and tables	19
Literatura	21
Index	23

FVD_FILTER je program v jazyce [Python](#) sloužící k numerické simulaci konsolidace saturovaných porézních materiálů s předpokadem velkých objemových změn.

Úvod

FVD_FILTER je programový nástroj sloužící k numerické simulaci konsolidace saturovaných porézních materiálů s předpokadem velkých objemových změn. Pro formulaci modelu je použit Eulerův popis a matematické vztahy vhodné pro popis velkých objemových deformací. Je předpokládána nestlačitelnost tekuté i pevné fáze, nelineární permeabilita. Difuze tekutiny je popsána Darcyho konstitutivním vztahem. Matematický popis modelu vede na soustavu jednodimenzionálních parciálních diferenciálních rovnic s nelineárními parametry na oblasti s pohyblivou hranicí. Soustava rovnic je proto transformována do konvektivních souřadnic a dále řešena pomocí Galerkinovy metody s explicitní integrací v čase. Software dále umožňuje volbu různých okrajových podmínek (Dirichletovy, Neumanovy).

Hlavní části programu jsou:

- `FVD_FILTER.py` ... řešič úlohy
- `SIMPLE_POST.py` ... program pro základní vizualizaci výsledků

Ostatní části programu, které nejsou samostatně spustitelné, jsou v těchto souborech:

assemble.py, fortran_test.py, parametry.py, solvers.py, xls_export.py

V adresáři (modulu) *fortran* je dále kód pro řešení soustavy rovnic napsaný ve fortranu a kompilovaný pomocí modulu *F2py*. Program *FVD_FILTER* se automaticky pokouší využít tento efektivní kompilovaný řešič. Pokud se to nepodaří, použije o něco pomalejší kód pythonu. Při přechodu na jinou platformu (operační systém) není zaručena kompatibilita kompilovaného kódu. V tom případě je třeba kód kompilovat znovu.

1.1 Teoretický úvod

Matematický model procesu konsolidace je popsán soustavou parciálních diferenciálních rovnic pro objemovou deformaci pevné fáze $\epsilon = \epsilon(t, \omega)$ a tlak intersticiální tekutiny $p_f = p_f(t, \omega)$

$$\eta \frac{\partial \epsilon}{\partial t} + \mathcal{F}(\epsilon) - \frac{\gamma}{\Phi(\epsilon)} p_f = -P(t) + p_f \quad (1.1)$$

$$-\frac{\partial}{\partial \omega} \left(\frac{K(\Phi(\epsilon))}{\mu} (1 - \Phi(\epsilon)) \frac{\partial p_f}{\partial \omega} \right) + \frac{1 + \gamma/\Phi(\epsilon)}{\eta(1 - \Phi(\epsilon))} p_f = \frac{1}{\eta} \frac{P(t) + \mathcal{F}(\epsilon)}{1 - \Phi(\epsilon)}.$$

Pro odvození a podrobný popis modelu viz výzkumná zpráva [i].

Při řešení je možné zvolit mezi dvěma typy okrajových podmínek.

1. Jednodušší podmínka (pro ideální filtr) uvažuje nulový tlak v místě síta $x = 0$, $p_f(t, 0) = 0$. Dále $\frac{\partial p_f}{\partial \omega}(t, (1 - \Phi_0)h_0) = 0$ a $\epsilon(0, \omega) = 0$.

2. Pro reálnou propustnost filtru Λ je podmínka $\frac{\partial p_f}{\partial \omega}(t, 0) = \Lambda(p_f - p_{okoli})$. Dále stejně $\frac{\partial p_f}{\partial \omega}(t, (1 - \Phi_0)h_0) = 0$ a $\epsilon(0, \omega) = 0$.

Pozn.: Propustnost filtru Λ je v programu *FVD_FILTER* značena jako *A*, ve vstupním souboru jako *Alpha*.

Soustava je řešena Galerkinovo metodou s lineárním prvkem a explicitní integrací v čase. Pro časovou integraci je k dispozici Newtonova metoda 1. řádu a Runge-Kutta 4. řádu.

1.2 Instalace

Pro správnou funkci programu je doporučena instalace Python verze 2.6.

Závislost na dalších modulech:

- numpy
- scipy
- re
- wx
- matplotlib
- pickle
- pyExcellerator (potřebný pouze pro export výsledků do .xls)

Instalaci pro Windows lze realizovat například instalací balíčku [Enthought Python Distribution - EPD6](#), poté je ještě potřeba přidat modul *pyExcellerator*.

Modul *pyExcellerator* se přidává (po instalaci Pythonu) příkazem z instalačního adresáře modulu (viz také *readme.txt* tohoto modulu):

```
python setup.py install
```

Tutorial

2.1 FVD_FILTER

Program *FVD_FILTER.py* řeší popsaný problém, když jsou dány všechny materiálové a ostatní parametry úlohy vstupním souborem.

Spuštění programu se provede příkazem (z příkazové řádky):

```
python FVD_FILTER.py --input vstup.txt --output vystup.dat
```

nebo krátce:

```
python FVD_FILTER.py -ivstup.txt -ovystup.dat
```

bez parametrů (dafaultní vstupní a výstupní soubor):

```
python FVD_FILTER.py
```

je stejné jako:

```
python FVD_FILTER.py --input input.txt --output results.dat
```

Parametr `--input` zadává vstupní soubor, který obsahuje všechny parametry výpočtu.

Parametr `--output` určuje jméno standardního výstupního souboru.

2.1.1 Formát vstupního souboru

Vstupní soubor je textový soubor, který musí obsahovat všechny předepsané parametry. Seznam parametrů, jejich význam a formát souboru je zřejmý z následujícího příkladu:

```
@#  
@#   Vstupni soubor pro program FVD_FILTER  
@#  
D=      4e-5      @# velikost elementu [m]  
nel=    250      @# pocet prvku [1]  
tsteps= 101      @# pocet casovych kroku [1]
```

```
tmax= 600.      @# max. cas [s]
Phi0= 0.5      @# pocatecni porosita [1]
mu= 55e-3     @# dynamicka viskozita tekute faze [Pa s]
gamma= 0.      @# parametr analogicky s Biotovym parametrem [1]
E= 117e6     @# objemovy modul pruznosti pevne faze [Pa]
eta= 1.8e9    @# viskozita pevne faze [Pa s]
alpha0= 3e10  @# parametr alpha0 konstitutivniho vztahu pro permeabilitu [m/kg]
C= 27.       @# exponent C konstitutivniho vztahu pro permeabilitu [1]
rho_s= 1052.  @# hustota skeletu [kg/m3]
Alpha= 1e-8   @# parametr sita [1/m]
pOkoli= 0.1e6 @# parametr sita [Pa]
P = 30e6     @# zatizeni na pist [Pa]
method= 2     @# method=2 pro Runge-Kutta, jinak Newton
echo = 1     @# echo=1 pro vypis prubehu vypoctu
xls = 1      @# xls=1 pro vypis do MS-excel souboru
```

2.1.2 Popis parametrů

- **D** [m], **nel** [1]- Velikost elementu, počet elementů. Počáteční tlouška vzorku je tedy $h_0 = D * nel$.
- **tsteps** [1], **tmax** [s] - Počet časových kroků, maximální čas. Určují dobu konsolidace a jemnost časových kroků.
- **Phi0** [1] - počáteční porosita
- **mu** [Pa s] - dynamická viskozita tekuté fáze
- **gamma** [1] - parametr analogický s Biotovým parametrem
- **E** [Pa] - objemový modul pružnosti pevné fáze (skletu)
- **eta** [Pa s] - viskozita pevné fáze
- **alpha0** [m/kg], **C** [1] - Parametry konstitutivního vztahu pro permeabilitu. Parametr *alpha0* je počáteční odpor síta a *C* je exponent empirického vztahu Tillera a Yeha, viz [ii] rov. (7.7). Změnu konstitutivního vztahu lze provést v proceduře *props* (assemble.py).
- **P** [Pa] - Zadává v čase konstatní zatížení na píst. Pokud bude třeba, v proceduře *p_load* (assembly.py) lze předepsat libovolnou časovou závislost tlaku na píst.
- **method** - Přepínač pro metodu integrace v čase. Hodnota `method = 2` pro Runge-Kutta čtvrtého řádu, jinak Newton prvního řádu. (Pro Newtonovu metodu je potřeba výrazně jemnější časový krok.)
- **echo** - Přepínač pro zobrazení průběhu výpočtu. Hodnota `echo = 1` pro výpis průběhu výpočtu, `echo = 0` bez výpisů.
- **xls** - přepínač pro export proměnných do MS-Excell tabulky. Hodnota `xls = 1` zapne export, `xls = 0` bez exportu. Pro tuto možnost je potřeba nainstalovat modul *pyExcellerator* viz. *Instalace*.

2.1.3 Výstup

Základním výstupem je binární soubor, který je možné prohlížet pomocí programu *SIMPLE_POST*. Obsahuje následující proměnné

- **EPS** - objemová defromace [1]; $EPS(t, x)$ - pole velikostí (tsteps+1, nel+1)
- **PHI** - porozita [1]; $PHI(t, x)$ - pole velikostí (tsteps+1, nel+1)
- **PF** - efektivní tlak tekuté fáze [Pa]; $PF(t, x)$ - pole velikostí (tsteps+1, nel+1)

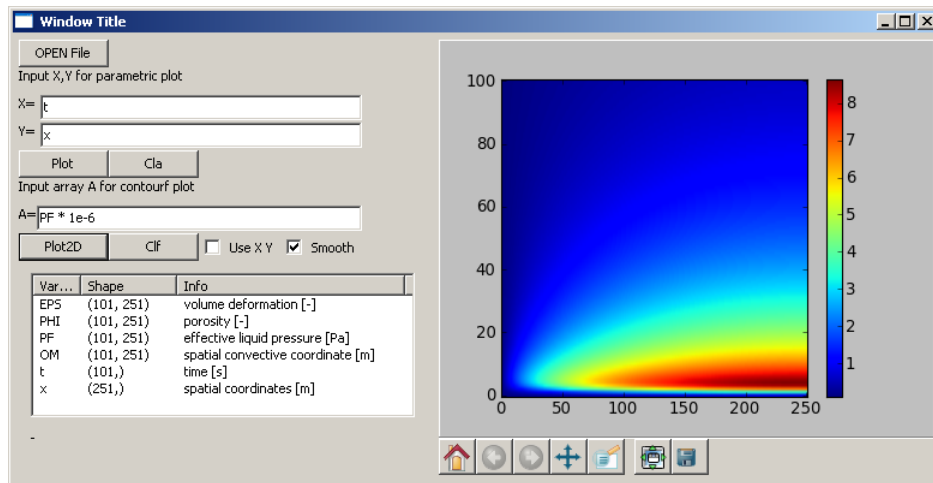
- \mathbf{X} - souřadnice [m]; $X(t, x)$ - pole velikosti (tsteps+1, nel+1)
- t - čas [s]; pole velikosti (tsteps+1, 1)
- x - souřadnice místa v nedeformované konfiguraci (pozice uzlů) [m]; pole velikosti (nel+1, 1)

2.2 SIMPLE_POST

Program *SIMPLE_POST* souží k jednoduchému prohlížení výstupního souboru s výsledky. Po spuštění příkazem:

```
python SIMPLE_POST.py
```

se objeví toto okno s jednoduchým grafickým rozhraním



Obrázek 2.1: Grafické rozhraní *SIMPLE_POST.py*

Dialog pro volbu datového souboru se objeví po kliknutí na `OPEN File`. Po úspěšném utvření souboru se objeví informace o načtených proměnných (jméno, rozměr pole, význam).

Var...	Shape	Info
EPS	(101, 251)	volume deformation [-]
PHI	(101, 251)	porosity [-]
PF	(101, 251)	effective liquid pressure [Pa]
X	(101, 251)	spatial coordinate [m]
t	(101,)	time [s]
x	(251,)	spatial coordinates [m]

Obrázek 2.2: Informace o proměnných

2.2.1 PLOT XY

Různé křivkové závislosti lze zobrazit pomocí tohoto formuláře:

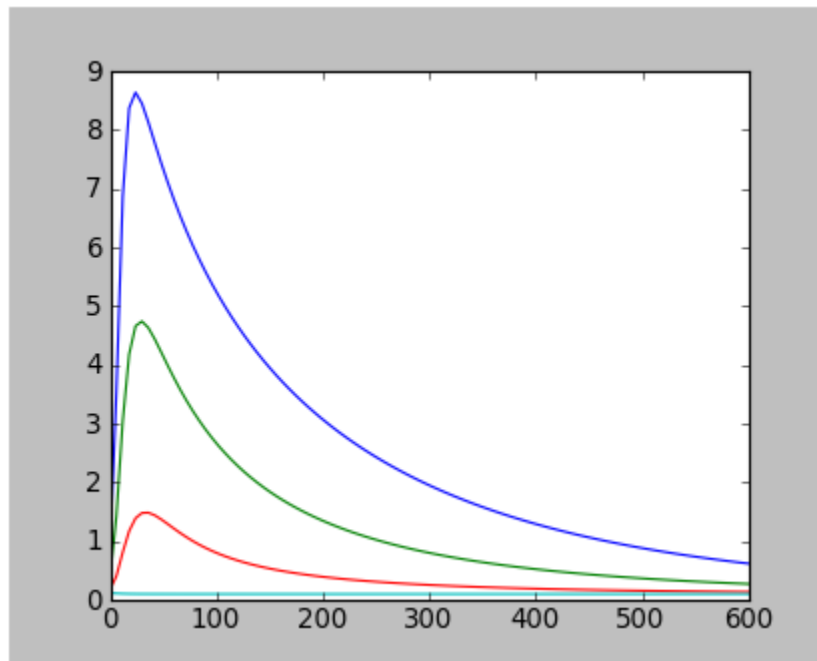
Input X,Y for parametric plot

X=

Y=

Obrázek 2.3: Plot XY - Formulář pro zadání grafu

Syntaxe zadávání proměnných je shodná se syntaxí pythonu, viz Příklady. Je možné zobrazení více křivek. Tlačítka Plot a cla jsou pro zobrazení (přidání) křivky a smazání grafu.



Obrázek 2.4: Plot XY - Příklad grafu

2.2.2 PLOT 2D

Pole, nebo část pole je možné zobrazit v barevných konturách pomocí tohoto formuláře:

Input array A for contourf plot

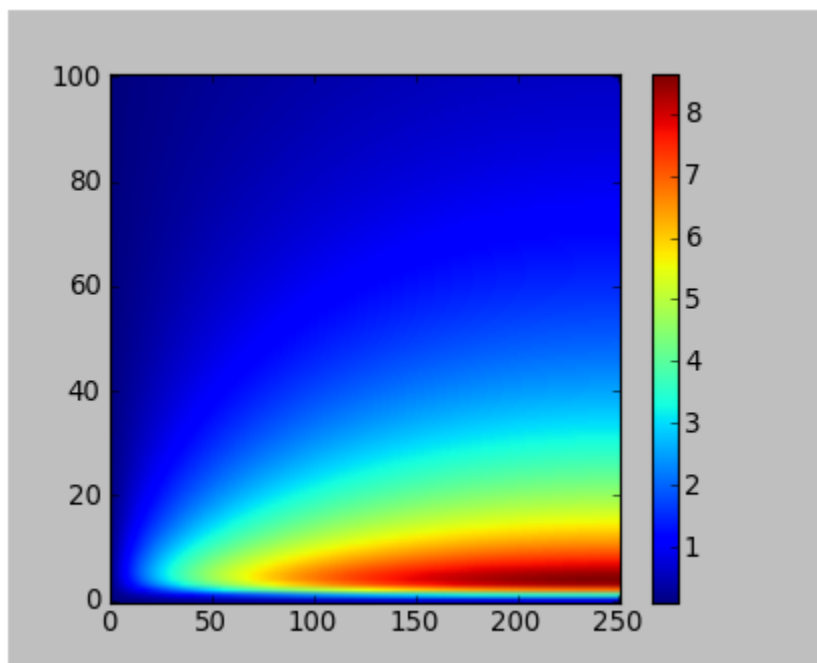
A=

Use X Y Smooth

Obrázek 2.5: Plot2D - Formulář pro zadání grafu

Tlačítka Plot2D a cla jsou pro zobrazení a smazání grafu. Možnost Smooth je pro plynulé přechody barev. Pokud není použito volby Use XY je na osách zobrazen index pole. Pokud je použita volba Use XY, je potřeba zadat

do políček $X=$ a $Y=$ vektory odpovídající velikosti. Jejich hodnoty se zobrazí na osách. Pozor, zadání je poněkud neintuitivní: $X=$ pro první index pole - tomu odpovídá svislá osa a $Y=$ pro druhý index pole - tomu odpovídá vodorovná osa. V další verzi programu bude tento problém odstraněn.



Obrázek 2.6: Plot2D - Příklad grafu

2.2.3 Grafické nástroje

Pro zoom, a uložení grafů lze použít základní nástroje na liště pod grafem.



Obrázek 2.7: Grafické nástroje.

2.2.4 Příklady

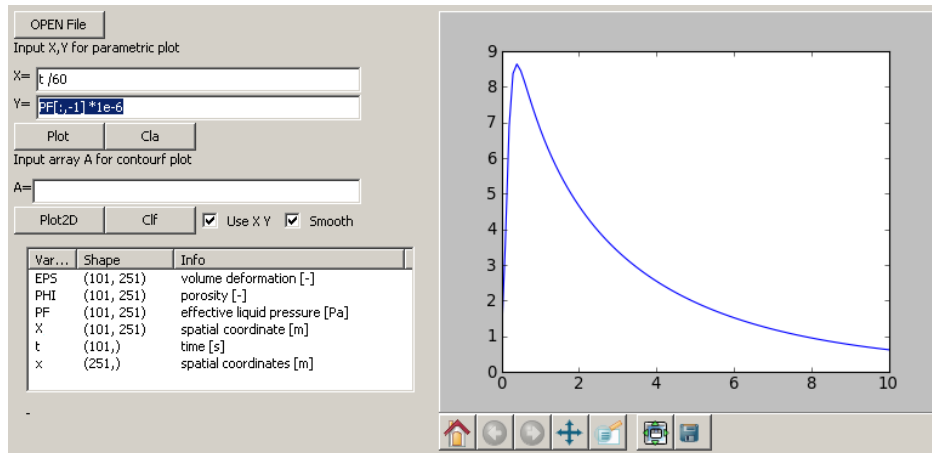
1. Časový průběh (v minutách) tlaku tekutiny (v MPa) pod pístem.

- $X = t / 60.$
- $Y = PF[:, -1] * 1e-6$

Dvojtečka : značí všechny řádky pole. Index -1 vybere poslední sloupec, ten odpovídá pozici pístu.

1. Průběh porozity (po délce koláče v mm) v $t=0$.

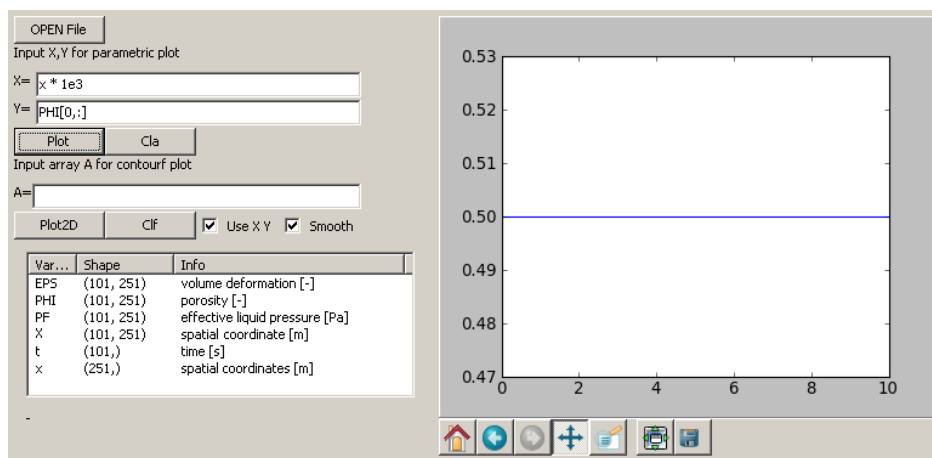
- $X = x * 1e3$



Obrázek 2.8: Příklad 1

- $Y = \text{PHI}[0, :]$

Index 0 vybere první index (čas t=0). Dvojtečka : značí všechny řádky pole.



Obrázek 2.9: Příklad 2

1. Průběh porosity ve vzdálenosti od síta (mm) v t=tmax (na konci simulace). Je zobrazena vzdálenost v nedeformované konfiguraci.

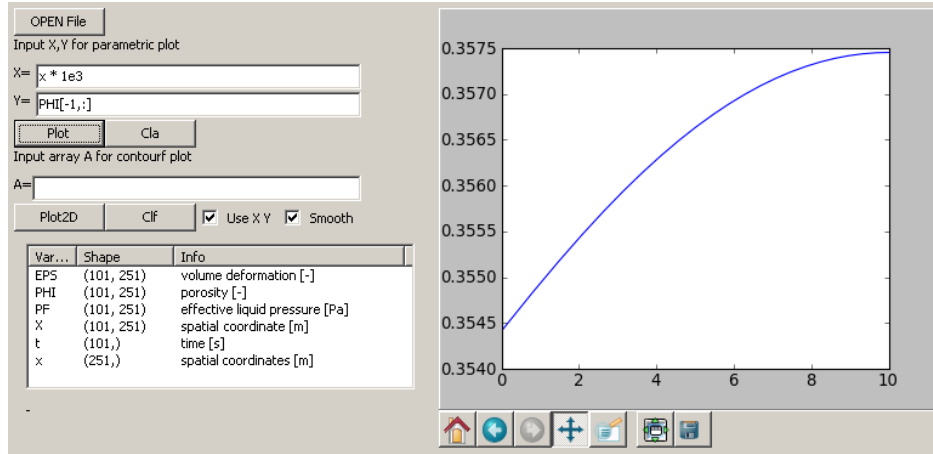
- $X = x * 1e3$
- $Y = \text{PHI}[-1, :]$

Index -1 vybere poslední sloupec, ten odpovídá poslednímu indexu. Dvojtečka : značí všechny sloupce pole.

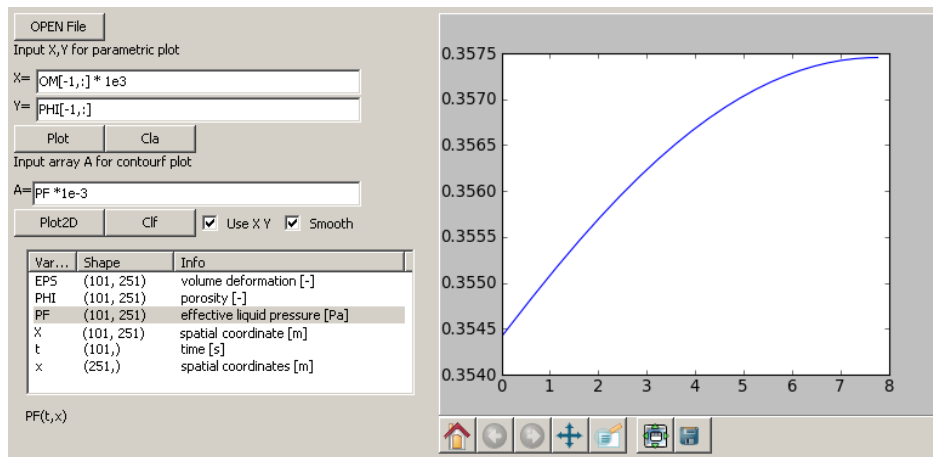
1. Průběh porosity ve vzdálenosti od síta (mm) v t=tmax (na konci simulace). Je zobrazena vzdálenost v aktuální (deformované) konfiguraci.

- $X = x * 1e3$
- $Y = \text{PHI}[-1, :]$

Index -1 vybere poslední sloupec, ten odpovídá poslednímu indexu. Dvojtečka : značí všechny sloupce pole.



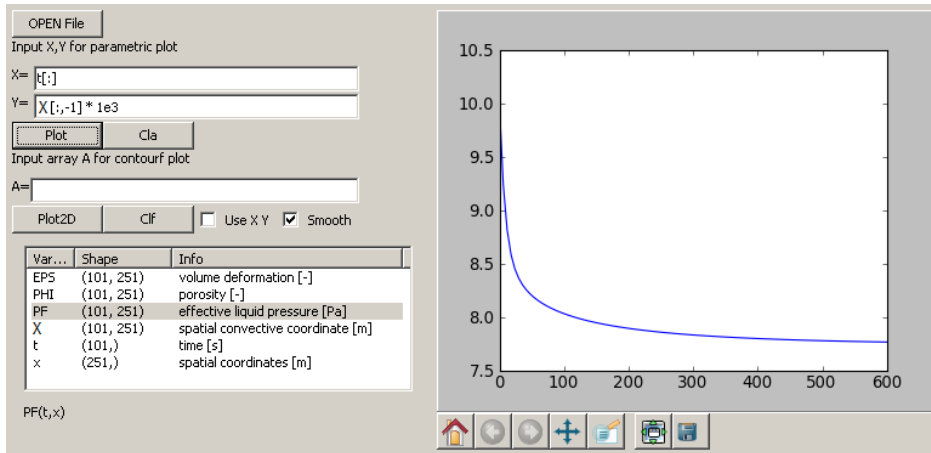
Obrázek 2.10: Příklad 3



Obrázek 2.11: Příklad 4

1. Pozice pístu (mm) v čase (s).

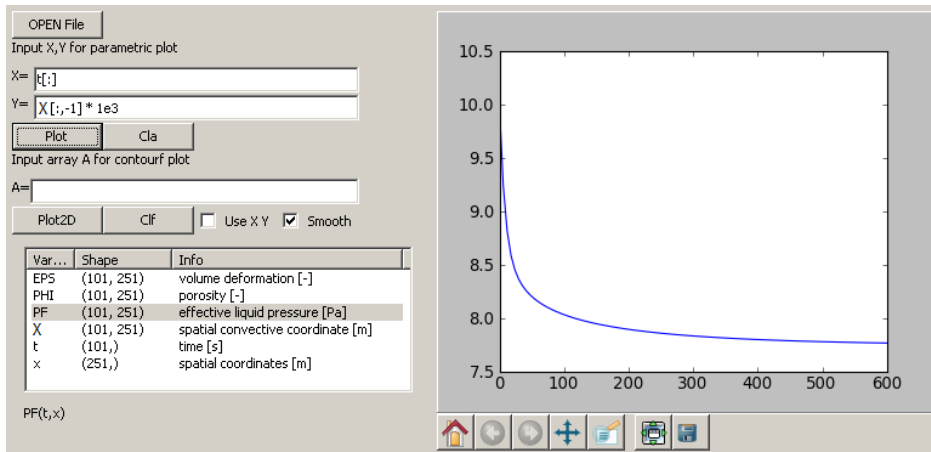
- $X = t$
- $Y = X[:, -1] * 1e3$



Obrázek 2.12: Příklad 5

1. Průběh tlaku tekutiny. Na svislé ose je čas v [s], na vodorovné vzdálenost od síta v nedeformované konfiguraci (mm).

- $X = t$
- $Y = x * 1e3$
- $A = PF * 1e-3$



Obrázek 2.13: Příklad 6

Dokumentace

3.1 assemble.py

Rside (C, D)

Sestavení prave strany

Parametry

- C – vektor hodnot C v uzlech
- D – delka mezi uzly

Vrací Q vektor prave strany

bands_k (Ae, D)

Sestavení matice K

Parametry

- Ae – vektor hodnot A pro elementy o rozmeru (N)
- D – delka mezi uzly

Vrací Kd, Kv

Proměnná Kd hodnoty na hlavni diagonale

Proměnná Kv vedlejsi diagonala

bands_m (Be, D)

Sestavení matice M

Parametry

- Be – vektor hodnot A pro elementy o rozmeru (N)
- D – delka mezi uzly

Vrací Kd, Kv

Proměnná Md hodnoty na hlavni diagonale

Proměnná Mv vedlejsi diagonala

epsdot ($parms, eps, pf, t$)

Casova derivace objemove deformace

Parametry

- eps – objemova deformace
- pf – tlak tekutiny
- t – čas

Vrací edot o stejnem rozmeru jako eps a pf

p_load ($parms, t$)

Definuje zatizeni na pist. (Zatizeni lze zadat zavisle na case t)

Parameter $parms$ – parametry ulohy

Vrací P zatizeni na pist [Pa]

props ($parms, eps$)

Tato procedura vytvori vektory parametru odpovidajici deformovane kofiguraci dane vektorem eps . Tj. tyto veliciny:

- zakladni materialove parametry
- hodnoty permeability podle empirickeho modelu Tiller-Yeh, tj. podle [i] rovnice (7.2) a (7.7)
- vztah mezi zatizenim pevne faze a jeho deformaci (generalize Voigt) podle [i] rov. (5.5)
- **parametry sita $Alpha$ a $pOkoli$**
 - pro hodnotu $*Alpha*=0$ je na situ nastavena Dirichletova podminka $p_f(t, x = 0) = 0$
 - pro hodnotu $Alpha*>0$ je na situ nastaven tok $Flux = \Lambda * (p_f - p_{Okoli})$

Vstup Parametr eps (objemova deformace) jako radek delky N

Vystup Vraci nasledujici parametry (radky stejne delky N)

- Φ_0 [1] ... pocatecni poresita
- μ [Pa s] ... dynamicka viskozita tekute faze
- γ [1] ... parametr analogicky s Biotovym parametrem
- η [Pa s] ... viskozita pevne faze
- E [Pa] ... objemovy modul pruznosti pevne faze
- E_e [Pa] ... viz clen $F(e)$ rovnice (9) v clanku [1]
- η [Pa s] ... viskozita pevne faze
- $Alpha$ [?] ... parametr sita
- $pOkoli$ [Pa] ... parametr sita

3.2 solvers.py

pde_solver ($parms$)

Hlavni resic soustavy pde

Parameter $parms$ – obsahuje vsechny parametry ulohy (viz class parametry.Parametry)

Vraci

- **EPS** - objemova deformace

- **PHI** - porozita
- **PF** - tlak tekutiny
- **X** - materialova souradnice

Vsechny vystupni promenne jsou pole o rozmerech $tsteps+1$, $nel+1$. Tj. obsahuji hodnoty v mistech prvkovych uzlu a vsech casovych hladinach vcene $t=0$.

pf_solver (*parms, eps, t, D*)

Resic pro rozlozeni tlaku tekute faze

Parametry

- *eps* – objemova deformace
- *t* – cas

Param D velikost elementu

Vrací pf plak v [Pa]

Okrajove podminky jsou nastaveny v zavislosti na parametru Alpha.

t_diag_sym (*d, v, b, n*)

Resi soustavu $Ax = b$ s tridiagonalni symetrickou matici A a pravou stranou R.

Parametry

- *d* – diagonala A
- *v* – vedlejsi diagonala A
- *b* – prava strana

Vrací x reseni soustavy

3.3 fortran_test.py

f_test ()

Tato procedura testuje funkcnost rychleho resice soustavy rovnic napsaneho ve fortranu. Vraci hodnotu 1, pokud je vse ok, jinak 0.

3.4 parametry.py

class Parametry (*parms_dic*)

This class is used to hold, read from file and save to file parameters given in dictionary *parms_dic*.

Example:

```
p_dic={'Time': 10.0, 'Method': 'linear'}
p= Parametry(p_dic)
p.write('data.txt')
```

This would creat a file *data.txt* containing two lines

```
Time = 10.0 Method = 'linear'
```

To read it back define a dictionary defining parameter names and reload it:

```
p_dic2={'Time':None, 'Method':None}
p2= Parametry(p_dic2)
p2.read('data.txt')
```

To get a parameter value 'Time':

```
t = p.get('Time')
```

Comments in the file:

```
@# Any line starting with @# is ignored
Time = 10.0 @# This would also work
```

Flags

Variable *self.parms_flag* is a dictionary holding the same keys like *self.parms_dic*. Values are False or True. Line of the inputfile starting with asterix will set the flag to True:

```
*Time = 10.0 # Then .get_flag('Time') returns True
```

clear_values()

Set all values to None.

get(key)

get_empty()

Report all keys with None values.

get_flag(key)

get_marked()

List of parameters values "marked" with asterix

get_marked_names()

List of parameters names "marked" with asterix

read(filename)

Read values form file

set_marked(x0)

List of parameters values "marked" with asterix

write(filename)

Write values to file

3.5 xls_export.py

class XLSfile()

This is a simple class to export numpy.ndarrays in MS-Excel file. The array must be vector or an matrix. Each vector is placed in separate list. Some information given by *info_list* is placed at first lines.

add_array(sheet_name, array, info_list)

This will add an *array* to a new list called *sheet_name* (Sheet names can not repeat within one file). You can add a list *info_list* giving information about the exported variable.

save(filename)

To write the xls file.

3.6 fortran.t_diag_sym_f

t_diag_sym_f (d, v, b, n)

This module 't_diag_sym_f' was auto-generated with f2py (version:2) from the FORTRAN subroutine *t_diag_sym_f.for*. The code function is equal to *solvers.t_diag_sym(d, v, b, n)*, i.e. solving eq. $A x = b$.

Parametry

- d – main diagonal of A
- v – upper diagonal (equal to lower diag.)
- b – right hand side
- n – dimension of A

Vrací x solution vector x (length n)

Indices and tables

- *Index*
- *Rejstřík modulů*
- *Vyhledávací stránka*

Literatura

[i] Voldřich J., Výzkumná zpráva NTC ZČU v Plzni, č. NTC 01-05/09, 2009.

Index

add_array() (metoda xls_export.XLSfile), 16
assemble (module), 13

bands_k() (v modulu assemble), 13
bands_m() (v modulu assemble), 13

clear_values() (metoda parametry.Parametry), 16

epsdot() (v modulu assemble), 13

f_test() (v modulu fortran_test), 15
fortran (module), 17
fortran_test (module), 15

get() (metoda parametry.Parametry), 16
get_empty() (metoda parametry.Parametry), 16
get_flag() (metoda parametry.Parametry), 16
get_marked() (metoda parametry.Parametry), 16
get_marked_names() (metoda parametry.Parametry), 16

p_load() (v modulu assemble), 14
parametry (module), 15
Parametry() (třída v parametry), 15
pde_solver() (v modulu solvers), 14
pf_solver() (v modulu solvers), 15
props() (v modulu assemble), 14

read() (metoda parametry.Parametry), 16
Rside() (v modulu assemble), 13

save() (metoda xls_export.XLSfile), 16
set_marked() (metoda parametry.Parametry), 16
solvers (module), 14

t_diag_sym() (v modulu solvers), 15
t_diag_sym_f() (v modulu fortran), 17

write() (metoda parametry.Parametry), 16

xls_export (module), 16
XLSfile() (třída v xls_export), 16